



## Techniques de résolution d'équations différentielles du premier et second ordre avec applications à la physique

# 1 Équations différentielles linéaires d'ordre 1

## 1.1 Forme générale

Soient trois applications  $a, b$  et  $c$  continues sur un intervalle  $J$  de  $\mathbb{R}$ . Une équation différentielle linéaire d'ordre 1 est de la forme :

$$(E) : a(x)y' + b(x)y = c(x)$$

On définit l'équation homogène associée à  $(E)$  par

$$(H) : a(x)y' + b(x)y = 0$$

### 1.1.1 Propriété 1

On considère l'équation  $(H) : a(x)y' + b(x)y = 0$  sur un intervalle  $I$  où l'application  $a$  ne s'annule pas. La solution générale de  $(H)$  est donnée par :

$$y(x) = \alpha e^{-B(x)}, \text{ où}$$

- $\alpha$  est un scalaire quelconque
- $B$  est une primitive particulière de  $x \mapsto \frac{b(x)}{a(x)}$  sur  $I$ .

### 1.1.2 Exemple physique

La charge d'un condensateur sans charge initiale, à l'aide d'un générateur de f.e.m  $E$  est régie par l'équation  $(E) : R \frac{dq}{dt} + \frac{q}{C} = E$ , obtenue en appliquant la loi d'Ohm.

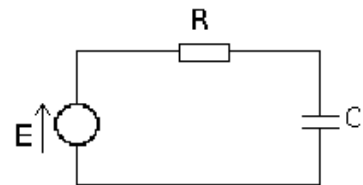
Résoudre cette équation avec condition initiale (condensateur déchargé à  $t=0$ ).

#### Solution :

$(H) : Ry' + \frac{1}{C}y = 0$  admet comme solution  $y_0(t) = Ae^{-\frac{t}{RC}}, A \in \mathbb{R}$ . On cherche une solution particulière de  $(E)$  du type constant  $y_p = K, K \in \mathbb{R}$ . On remplace dans  $(E)$ , on obtient  $y_p(t) = EC$ . Donc la solution générale de  $(E)$  est  $y(t) = Ae^{-\frac{t}{RC}} + EC$ .

Avec la condition initiale on a  $y(0) = 0 \Rightarrow y(t) = E(1 - C)e^{-\frac{t}{RC}} + EC$

Application avec  $R = 2\Omega, E = 6V$  et  $C = 6\mu F \Rightarrow y(t) = 6(1 - 6 \cdot 10^{-6})e^{-\frac{t}{1,2 \cdot 10^{-5}}} + 3,6 \cdot 10^{-5}$ .



### 1.1.3 Propriété 2

On considère l'équation (E) sur un intervalle I où l'application  $a$  ne s'annule pas. La solution générale de (E) sur I où l'application  $a$  ne s'annule pas est donnée par

$$y(x) = (C(x) + \alpha)e^{-B(x)}, \text{ où}$$

- $\alpha$  est un scalaire quelconque
- $B$  est une primitive particulière de  $x \mapsto \frac{b(x)}{a(x)}$  sur I
- $C$  est une primitive particulière de  $x \mapsto \frac{c(x)}{a(x)}e^{B(x)}$  sur I.

## 1.2 Problème de Cauchy

On considère (E) :  $a(x)y' + b(x)y = c(x)$  sur un intervalle J où l'application  $a$  ne s'annule pas. Soit  $x_0 \in J$  et soit  $t_0$  un élément quelconque de  $\mathbb{R}$ . Alors il existe une unique solution de (E) sur J satisfaisant la *condition initiale*  $y(x_0) = t_0$ . Trouver cette solution c'est résoudre le *problème de Cauchy* relatif à cette condition initiale.

## 1.3 Solutions particulières usuelles

1. Etant donné  $\alpha \in \mathbb{R}$  et  $p$  un polynôme de degré  $n > 0$  (polynôme non constant), l'équation différentielle

$$y' + \alpha y = p(x)$$

admet comme solution particulière sur  $\mathbb{R}$

- un polynôme de degré  $n + 1$  si  $\alpha = 0$
- un polynôme de degré  $n$  si  $\alpha \neq 0$

2. Etant donné  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,  $m \in \mathbb{R}$  et  $p$  un polynôme de degré  $n$ , l'équation

$$y' + \alpha y = e^{mx}p(x)$$

admet une solution particulière sur  $\mathbb{R}$  de la forme  $y_1(x) = e^{mx}q(x)$ , où  $q$  est un polynôme de degré  $n$ .

## 1.4 Méthode de la variation de la constante

On considère les équations (H) :  $a(x)y' + b(x)y = 0$  et (E) :  $a(x)y' + b(x)y = c(x)$  sur un intervalle I où l'application  $a$  ne s'annule pas. Soit  $x \mapsto y_{00}(x)$  une solution non nulle de (H) sur I. On sait alors que la solution générale de (H) s'écrit  $\lambda y_{00}$  avec  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Pour résoudre complètement (E) sur I, il suffit d'en connaître une solution particulière. On cherche alors une telle solution sous la forme  $y_1 : x \mapsto \lambda(x)y_{00}(x)$ , où maintenant  $\lambda$  est une application dérivable sur I à valeurs dans  $\mathbb{R}$  (on fait varier la constante).

**Exemple :** Soit l'équation différentielle (E) :  $2t(1+t)y' + (1+t)y = 1$ . Démontrer que la solution de (E) sur

$]0, +\infty[$  est :  $y(t) = \frac{\arctan(\sqrt{t})}{\sqrt{t}} + \frac{\alpha}{\sqrt{t}}$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

La solution de l'équation homogène associée est :  $y_0(t) = \frac{\alpha}{\sqrt{t}}$ , avec  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

Une solution particulière de (E) est :  $y_1(t) = \frac{\alpha(t)}{\sqrt{t}}$ . On dérive  $y_1$ . On remplace dans (E) et on aboutit à

$$\alpha'(t) = \frac{1}{2\sqrt{t}(1+t)} \text{ dont une primitive est } \alpha(t) = \arctan(\sqrt{t}). \text{ Donc } y_1(t) = \frac{\arctan(\sqrt{t})}{\sqrt{t}}.$$

Ainsi la solution générale de (E) est :  $y(t) = \frac{\alpha + \arctan(\sqrt{t})}{\sqrt{t}}$ , avec  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

## 1.5 Méthodologie

Soit l'équation différentielle définie par :

$$(E) : a(x)y' + b(x)y = c(x)$$

1. Définir le domaine de définition de (E)
2. Résoudre l'équation homogène associée :  $y_0$
3. Déterminer  $y_1$  une solution particulière de (E)
4. En déduire les solutions de (E) :  $y = y_0 + y_1$
5. Eventuellement déterminer la constante à l'aide de la condition initiale.

## 1.6 Équation de Bernoulli

Une équation de Bernoulli est de la forme  $y' = a(x)y + b(x)y^\alpha$ ,  $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$ .

La résolution de ce type d'équation est donnée sur :

[http://fr.wikipedia.org/wiki/%C3%89quation\\_diff%C3%A9rentielle\\_de\\_Bernoulli](http://fr.wikipedia.org/wiki/%C3%89quation_diff%C3%A9rentielle_de_Bernoulli)

## 1.7 Équation de Riccati

Une équation de Riccati est de la forme  $y' = a(x)y^2 + b(x)y + c(x)$

La résolution de ce type d'équation est donnée sur :

[http://fr.wikipedia.org/wiki/%C3%89quation\\_de\\_Riccati](http://fr.wikipedia.org/wiki/%C3%89quation_de_Riccati)

## 2 Équations différentielles linéaires d'ordre 2 à coefficients constants

Soient  $a, b$  et  $c$  trois éléments de  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$  avec  $a \neq 0$ . Soit  $d$  une application continue sur un intervalle  $J$  de  $\mathbb{R}$ . Dans ce paragraphe l'équation différentielle est de la forme :

$$(E) : ay'' + by' + cy = d(x)$$

On définit l'équation homogène associée à  $(E)$  par

$$(H) : ay'' + by' + cy = 0$$

Soit  $t \in \mathbb{K}$ , alors l'application  $y : x \mapsto e^{tx}$  est solution de  $(H)$  si et seulement si  $at^2 + bt + c = 0$ .

L'équation  $at^2 + bt + c = 0$  est appelée *équation caractéristique* de  $(H)$  et  $(E)$ .

### 2.1 Solution générale de l'équation (H)

#### 2.1.1 Solution générale dans le cas complexe

On note  $(C)$  l'équation caractéristique et  $\Delta = b^2 - 4ac$  son discriminant.

– si  $\Delta \neq 0$ , l'équation  $(C)$  admet deux racines complexes distinctes  $z_1$  et  $z_2$ . La solution générale de  $(H)$  sur  $\mathbb{R}$  (à valeurs dans  $\mathbb{C}$ ) s'écrit

$$y_0(x) = \alpha e^{z_1 x} + \beta e^{z_2 x}, \text{ avec } (\alpha, \beta) \in \mathbb{C}^2$$

– si  $\Delta = 0$  l'équation  $(C)$  admet une racine double  $z$  dans  $\mathbb{C}$ . La solution générale de  $(H)$  sur  $\mathbb{R}$  (à valeurs dans  $\mathbb{C}$ ) s'écrit

$$y_0(x) = (\alpha + \beta x)e^{zx}, \text{ avec } (\alpha, \beta) \in \mathbb{C}^2$$

#### 2.1.2 Solution générale dans le cas réel

On note  $(C)$  l'équation caractéristique et  $\Delta = b^2 - 4ac$  son discriminant.

– si  $\Delta > 0$ , l'équation  $(C)$  admet deux racines réelles distinctes  $r_1$  et  $r_2$ . La solution générale de  $(H)$  sur  $\mathbb{R}$  s'écrit

$$y_0(x) = \alpha e^{r_1 x} + \beta e^{r_2 x}, \text{ avec } (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$$

– si  $\Delta = 0$ , l'équation  $(C)$  admet une racine double  $r$  dans  $\mathbb{R}$ . La solution générale de  $(H)$  sur  $\mathbb{R}$  s'écrit

$$y_0(x) = (\alpha + \beta x)e^{rx}, \text{ avec } (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$$

– si  $\Delta < 0$ , l'équation  $(C)$  admet deux racines complexes conjuguées  $r$  et  $\bar{r}$ . Notons le complexe  $r$  sous sa forme algébrique  $r = u + iv$ , avec  $u \in \mathbb{R}$  et  $v \in \mathbb{R}^*$ . La solution générale de  $(H)$  sur  $\mathbb{R}$  s'écrit

$$y_0(x) = e^{ux}(\alpha \cos(vx) + \beta \sin(vx)), \text{ avec } (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$$

### 2.2 Propriété 3 : solution générale de (E)

L'équation différentielle de  $(E) : ay'' + by' + cy = d(x)$  admet des solutions sur  $\mathbb{R}$ . La solution générale de  $(E)$  s'écrit  $y = y_0 + y_1$  avec  $y_0$  la solution de l'équation homogène associée et  $y_1$  une solution particulière de  $(E)$ .

### 2.3 Propriété 4 : problème de Cauchy

Soient  $x_0 \in \mathbb{R}$ ,  $t_0 \in \mathbb{K}$ ,  $m \in \mathbb{K}$ . Il existe une unique solution de  $(E)$  vérifiant les conditions initiales  $y(x_0) = t_0$  et  $y'(x_0) = m$ .

## 2.4 Solutions particulières usuelles

Soit  $(C) : at^2 + bt + c = 0$  l'équation caractéristique de  $(E) : ay'' + by' + cy = d(x)$  ( $a \neq 0$ ). On note  $d(x)$  le second membre.

Cas 1 : si  $d(x) = P(x)$  avec  $d^\circ(P) = n$ , alors on cherche  $y_1$  une solution particulière de  $(E)$  sous la forme :

- si  $c \neq 0$ , d'un polynôme de degré  $n$
- si  $c = 0$ , d'un polynôme de degré  $n + 1$
- si  $b = c = 0$ , d'un polynôme de degré  $n + 2$

Cas 2 : si  $d(x) = e^{kx}P(x)$  avec  $d^\circ(P) = n$ , alors on cherche  $y_1$  une solution particulière  $(E)$  sous la forme :

- si  $k$  n'est pas racine de  $(C)$ ,  $y_1(x) = e^{kx}Q(x)$ , avec  $d^\circ(Q) = n$
- si  $k$  est racine simple de  $(C)$ ,  $y_1(x) = e^{kx}Q(x)$ , avec  $d^\circ(Q) = n + 1$
- si  $k$  est racine double de  $(C)$ ,  $y_1(x) = e^{kx}Q(x)$ , avec  $d^\circ(Q) = n + 2$

Cas 3 : si  $d(x) = P(x)\cos(kx) + Q(x)\sin(kx)$ , alors on cherche  $y_1$  une solution particulière  $(E)$  sous la forme :

- si  $ik$  n'est pas racine de  $(C)$ ,  $y_1(x) = U(x)\cos(kx) + V(x)\sin(kx)$ , avec  $U$  et  $V$  deux polynômes et  $\max(d^\circ(U), d^\circ(V)) = \max(d^\circ(P), d^\circ(Q))$
- si  $ik$  est racine de  $(C)$ ,  $y_1(x) = U(x)\cos(kx) + V(x)\sin(kx)$ , avec  $U$  et  $V$  deux polynômes et  $\max(d^\circ(U), d^\circ(V)) = 1 + \max(d^\circ(P), d^\circ(Q))$

Cas 4 : si  $d(x) = (P(x)\cos(kx) + Q(x)\sin(kx))e^{mx}$  alors on se ramène au cas 3 en posant  $y = e^{mx}z$ .

## 2.5 Méthode de la variation de la constante

Soit l'équation différentielle  $(E) : ay'' + by' + cy = d(x)$  avec  $a \neq 0$ . La solution générale de son équation homogène  $(H)$  est de la forme  $y_0(x) = \alpha\phi(x) + \beta\psi(x)$ . On cherche alors  $y_1$  une solution particulière de  $(E)$  sous la forme :

$$y_1(x) = \alpha(x)\phi(x) + \beta(x)\psi(x),$$

où  $\phi$  et  $\psi$  sont dérivables sur  $\mathbb{R}$  vérifiant :

$$y_1'(x) = \alpha(x)\phi'(x) + \beta(x)\psi'(x).$$

### 2.5.1 Exemple mathématique

Soit l'équation différentielle de  $(E)$  suivante, définie sur  $]0, +\infty[$  :

$$y'' + 3y' + 2y = \frac{t-1}{t^2}e^{-t}$$

**Solution de l'équation sans second membre :** La résolution de l'équation sans second membre nous donne :

$$y_0(t) = \lambda_1 e^{-t} + \lambda_2 e^{-2t}, \text{ avec } (\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2.$$

On cherche donc une solution particulière  $y_1$  vérifiant :

$$\begin{cases} y_1(t) = \lambda_1(t)e^{-t} + \lambda_2(t)e^{-2t} \\ y_1'(t) = -\lambda_1(t)e^{-t} - 2\lambda_2(t)e^{-2t} \\ y_1''(t) = -\lambda_1'(t)e^{-t} + \lambda_1(t)e^{-t} - 2\lambda_2'(t)e^{-2t} + 4\lambda_2(t)e^{-2t} \end{cases}$$

On remplace alors  $y_1''$ ,  $y_1'$  et  $y_1$  dans  $(E)$  et on obtient :

$$\begin{cases} -\lambda_1'(t)e^{-t} - 2\lambda_2'(t)e^{-2t} = \frac{t-1}{t^2}e^{-t} \\ \lambda_1'(t)e^{-t} + \lambda_2'(t)e^{-2t} = 0 \end{cases}$$

Nous avons donc :

$$\begin{cases} \lambda_2'(t) = \frac{1-t}{t^2}e^t \\ \lambda_1'(t) = \frac{t-1}{t^2} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda_2(t) = -\frac{e^t}{t} \\ \lambda_1(t) = \ln t + \frac{1}{t} \end{cases}$$

**Solution particulière :** Une solution particulière de l'équation  $(E) : y(t) = e^{-t} \ln t$ .

**Solutions de l'équation :** Les solutions sont donc de la forme ( $\lambda_1 \in \mathbb{R}$  et  $\lambda_2 \in \mathbb{R}$ ) :

$$y(t) = e^{-t} \ln t + \lambda_1 e^{-t} + \lambda_2 e^{-2t}$$

### 3 Équations différentielles non linéaires à variables séparables d'ordre 1

On appelle équation différentielle non linéaire à variables séparables d'ordre 1 toute relation de la forme :  $\Phi(x, y, y') = 0$  liant une fonction inconnue  $y$  de la variable  $x$  et sa dérivée première  $y'$ .

Une équation différentielle, du premier ordre  $\Phi(x, y, y') = 0$ , à variables séparables peut se mettre sous la forme  $y' = \frac{dy}{dx} = \frac{f(x)}{g(y)}$  qui peut s'écrire sous une forme plus symétrique :  $y'g(y) = h(x)$ .

**Résolution :**

Si  $G$  et  $H$  sont des primitives des fonctions  $g$  et  $h$ , alors par intégration de chaque membre :  $\int g(y)dy = \int h(x)dx$  on obtient l'équation cartésienne des courbes intégrales  $G(y) = H(x) + C$ ,  $C \in \mathbb{R}$ .

**Remarque :** Il n'est pas toujours possible d'explicitier  $y$  en fonction de  $x$ .

**Exemple :** Soit  $(E) : y' - 2xe^{-y} = 0 \Leftrightarrow y'e^y = 2x$ . On obtient  $e^y = x^2 + C$ ,  $C \in \mathbb{R}$ .

Solution générale de  $(E) : y(x) = \ln(x^2 + C)$ ,  $C \in \mathbb{R}$ .