

Une probabilité Q sur l'espace (Ω, \mathcal{F}_Q) définit un changement de probabilité (par rapport à P), s'il existe une variable aléatoire \hat{L} , positive, telle que

$$Q(A) = \mathbb{E}[\hat{L} \cdot \mathbb{1}_A] \quad \text{si } A \in \mathcal{F}_Q$$

La variable aléatoire \hat{L} s'appelle la densité de Q par rapport à P

On note en général

$$Q = \hat{L} \cdot P \quad \text{ou } dQ = \hat{L} dP \quad \text{ou}$$

$$\frac{dQ}{dP} = \hat{L}$$

Pour que Q soit une mesure de probabilité il est nécessaire que $\mathbb{E}_P[\hat{L}] = 1$

• En effet si $A = \Omega \Rightarrow 1 = \mathbb{E}[\hat{L}]$
Très souvent la densité L est représentée sous e^{ℓ} .

Démonstrations détaillées
pour le modèle de Lundberg
(détails pour comprendre le
document "Transformation d'Esscher".
(Esscher_2. pdf))

$$\begin{aligned}
 X_T &= \sum_{k=1}^{N_T} Z_k \quad , \quad s \in \mathbb{R}^+ \\
 \mathbb{E}_P \left[e^{isX_T} \right] &= \sum_{k=0}^{\infty} \mathbb{E}_P \left[e^{is \sum_{i=1}^k Z_i} / N_T = k \right] \cdot \mathbb{P}(N_T = k) \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \mathbb{E}_P \left[e^{is \sum_{i=1}^k Z_i} \right] \cdot \mathbb{P}(N_T = k) = \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \mathbb{E}_P \left[e^{isZ_1} \cdot e^{isZ_2} \dots e^{isZ_k} \right] \cdot \mathbb{P}(N_T = k) \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \left(\mathbb{E}_P \left[e^{isZ_1} \right] \right)^k \cdot \frac{(\lambda T)^k}{k!} e^{-\lambda T} \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \left(\lambda T \mathbb{E}_P \left[e^{isZ_1} \right] \right)^k \frac{e^{-\lambda T}}{k!} = \\
 &= e^{\lambda T \left(\mathbb{E}_P \left[e^{isZ_1} \right] - 1 \right)} = e^{\lambda T \left[\int (e^{isy} f_G(y)) dy - 1 \right]} \\
 &= e^{\lambda T \int (e^{isy} - 1) f_G(y) dy}
 \end{aligned}$$

$s = u$

$$\mathbb{E}_Q \left[e^{iuX_T^Q} \right] = e^{\lambda T \int (e^{iuy} - 1) f_G^Q(y) dy}$$

on change the parametres

θ au lieu de is

$$\mathbb{E}_P \left[e^{\theta X_T} \right] = e^{\lambda T \left(\mathbb{E}_P \left[e^{\theta Z_1} \right] - 1 \right)}$$

Escher transformation

$$\mathbb{E}_Q[e^{iuX_T}] = \mathbb{E}_P[e^{iuX_T} e^{\theta X_T - \Gamma(\theta)}]$$

Idée de démonstration $\hat{L}_T = \frac{dQ}{dP}$

$$\hat{L}_T = \frac{dQ}{dP} = e^{\theta X_T - \Gamma(\theta)} \quad \Gamma(\theta) = \ln \mathbb{E}_P[e^{\theta X_T}]$$

$$\hat{L}_T = e^{\theta X_T - \ln \mathbb{E}_P[e^{\theta X_T}]} = \frac{e^{\theta X_T}}{\mathbb{E}_P[e^{\theta X_T}]}$$

Il est clair que $\mathbb{E}_P[\hat{L}_T] = 1$

$$\mathbb{E}_P[e^{iuX_T} e^{\theta X_T - \ln \mathbb{E}_P[e^{\theta X_T}]}] =$$

$$= \mathbb{E}_P \left[e^{(iu+\theta)X_T} \frac{1}{\mathbb{E}_P[e^{\theta X_T}]} \right] =$$

$$= \mathbb{E}_P[e^{(iu+\theta)X_T}] \cdot e^{-\lambda T (\mathbb{E}_P[e^{\theta Z_1}] - 1)}$$

$$= e^{\lambda T (\mathbb{E}_P[e^{(iu+\theta)Z_1}] - 1)} \cdot e^{-\lambda T (\mathbb{E}_P[e^{\theta Z_1}] - 1)}$$

$$= e^{\lambda T (\mathbb{E}_P[e^{(iu+\theta)Z_1}] - \mathbb{E}_P[e^{\theta Z_1}])}$$

$$= e^{\lambda T (\mathbb{E}_P[e^{\theta Z_1} (e^{iuZ_1} - 1)])}$$

$$= e^{\lambda T \int (e^{iuy} - 1) e^{\theta y} f_{\theta}(y) dy}$$

On a obtenu

$$\underbrace{e^{\lambda^Q} \int (e^{iuy} - 1) f_G^Q(y) dy}_{\textcircled{1}} = \underbrace{e^{\lambda T} \int (e^{iuy} - 1) e^{\theta y} f_G(y) dy}_{\textcircled{2}}$$

Notre but est de montrer

$$\lambda^Q = \lambda \int e^{\theta y} f_G(y) dy$$

$$f_G^Q(y) dy = \frac{e^{\theta y} f_G(y) dy}{\int e^{\theta y} f_G(y) dy}$$

$$\lambda^Q \int (e^{iuy} - 1) f_G^Q(y) dy =$$

$$= \lambda^Q \int (e^{iuy} - 1) e^{\theta y} f_G(y) dy \cdot \int e^{\theta y} f_G(y) dy$$

$$\int e^{\theta y} f_G(y) dy$$

Pour identifier λ^Q et $G f_G^Q(y)$
 j'ai multiplié et divisé par

$$\int e^{\theta y} f_G(y) dy$$

Donc

$$\lambda^Q = \lambda \int e^{\theta y} f_G(y) dy$$

$$f_G^Q(y) = \frac{e^{\theta y} f_G(y)}{\int e^{\theta y} f_G(y) dy}$$