

ECOLE INTERNATIONNALE DES SCIENCES DU TRAITEMENT DE L'INFORMATION

E.I.S.T.I. Département Mathématiques

2 ème Année PARCOURS MATH FINANCE 2019-2020

Preparation pour le Projet: EDP et Différences Finies

Résolution numérique des équations paraboliques

Partie 1 Conditions aux limites de Dirichlet

L'équation et les conditions aux limites de Dirichlet s'écrit de la forme:

$$\begin{cases} u_t = u_{xx} + t^2 \\ u(t = 0, x) = \cos(\pi x) + \sin(\pi x) \\ u(t, x = 0) = 1 - 10 \sin(10 t) \\ u(t, x = 1) = -1 + 20t \end{cases} \quad (1)$$

Implémentation(notations du cours théorique).

Discrétisons les variables: spatiale et temporelle:

x : $x_0 = 0, \dots, x_i, \dots, x_{N+1} = L$.

t : $t^0 = 0, \dots, t^n, \dots, t^{M+1} = T$.

Donc

$$\begin{cases} i = 0, 1, 2, \dots, N + 1 \\ n = 0, 1, 2, \dots, M + 1 \\ \Delta x = \frac{L}{N+1} \\ \Delta t = \frac{T}{M+1} \\ u(t_n, x_i) \equiv u_i^n \end{cases} \quad (2)$$

Conditions aux limites :

$$\begin{cases} u_0^n = 1 - 10 \sin(10 t(n)) \\ u_{N+1}^n = -1 + 20 t(n) \\ n = 1, \dots, M + 1. \end{cases} \quad (3)$$

Conditions initiales :

$$\{ u_i^0 = \cos(\pi x(i)) + \sin(\pi x(i)) \quad i = 0, 1, 2, \dots, N + 1 \quad (4)$$

Pour discrétiser l'équation (1) on utilise:
 pour $\frac{\partial u}{\partial t}$ la dérivée avancée,
 pour $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ la seconde dérivée, centrée,
 On obtient

$$u_i^{n+1} = \frac{\Delta t}{(\Delta x)^2} u_{i-1}^n + \frac{\Delta t}{(\Delta x)^2} u_{i+1}^n + u_i^n \left(1 - \frac{2\Delta t}{(\Delta x)^2}\right) + (\Delta t) t(n)^2$$

et on commence les calculs par $n = 0$.

IMPLEMENTATION EN MATLAB

- **Discrétiser l'espace-temps et définir les vecteurs:**

- $x = (0 : N + 1) \cdot \Delta x$ ou $x = \text{linspace}(0, L, N + 2)$

Par conséquent les coordonnées du vecteur x portent les vraies valeurs :

$$x(1) = 0,$$

$$x(2) = \Delta x,$$

$$x(3) = 2\Delta x, \dots,$$

$$x(N + 2) = (N + 1)\Delta x \equiv L$$

Il y a $N + 2$ composantes: **i=1: N+2**

- $t = (0 : M + 1) \cdot \Delta t$ ou $t = \text{linspace}(0, T, M + 2)$

Par conséquent les coordonnées du vecteur t portent les vraies valeurs :

$$t(1) = 0,$$

$$t(2) = \Delta t,$$

$$t(3) = 2\Delta t, \dots,$$

$$t(M + 2) = (M + 1)\Delta t \equiv T$$

Il y a $M + 2$ composantes.

- **Programmation structurée**

1. Définir dans Editor les conditions initiales et programmer la fonction **Condition_initiale(x)**

```
function[f]=Condition_initiale(x)
```

```
f = cos(pi*x) + sin(pi*x)
```

```
end
```

Sauvegarder cette fonction soigneusement dans un repertoire cree.

2. Définir dans Editor les conditions aux limites et programmer la fonction **Condition1_limite (t), Condition2_limite (t)**

```
function[f]=Condition1_limite (t)
```

```
f = 1 - 10 sin(10t)
```

```
end
```

```
function[f]=Condition2_limite (t)
```

```
f = -1 + 20t
```

```
end
```

3. Créer une fonction principale **Equation1_Euler()**

- **Commencer l'indexation de 1** (déplacer de 1 tout les indices fixes théoriques)

```
function[ ] = Equation1_Euler( )
    Pour i = 1 : N + 2
        u(1,i)=Condition_initiale(x(i))
    Fin Pour

    figure;
    plot(x,u(1,:));
    title('Condition initiale')

    Pour n = 2 : M + 2
        u(n,1)=Condition1_limite (t(n))
        u(n,N + 2))=Condition2_limite(t(n))
    Fin Pour

    figure;
    plot(t,u(:, N+2),t,u(:, 1));
    title('Conditions aux limites') . . .
end
```

Le schéma est stable si

$$\frac{\Delta t}{(\Delta x)^2} \leq 1$$

- **Programme principal**

Dans la fonction principale ajouter **Equation1_Euler()** les codes suivants:

```
for n=1 : 1+M
    for i=2 : N+1
        u(n+1,i)=...Vous completez ....
    end
end
```

- 1) Visualisez la fonction $u(x, t)$ aux instants t différents ($t = 0, t = T/2, t = T$)

```
figure;
plot(x,u(M+2,:));
plot(x,u(T/(2*\Delta t) + 1 , :));
title('solution t=T et T/2')
```

- 2) Visualisez la surface $u(x, t)$

```
figure;
surf(x,t,u); ou mesh(x,t,u);
xlabel('coordonnee x')
ylabel('coordonnee t')
zlabel('fonction u')
title('solution  $U_t = U_x x + t^2$ ');
```

La fonction mesh du Matlab produit la surface colore.

Pour obtenir la surface colorée avec surf(x,t,u) on réduit le nombre de points tracés: on trace un point parmi cent points temporels.

```
for j=1:51
W(j,:)=u((j-1)*100+1,:); end
tnew=(0:50)*T/(50);
figure
surf(x,tnew,W);
```

Utilisez les valeurs suivantes:

$$\begin{cases} L = 1 \\ T = 1 \\ M = 4999 \\ N = 19 \end{cases}$$

3) Prenez $M = 99$ ($\Delta t = 10^{-3}$) et observez la divergence de l'algorithme.

Partie 2 Conditions aux limites de Neumann

L'équation et les conditions aux limites de Neumann s'écrivent de la forme:

$$\begin{cases} u_t = u_{xx} + 200 \cdot t \cdot \cos(8\pi x) \\ u(t = 0, x) = (x - 1)^3 \\ \frac{\partial u}{\partial x}(t, x = 0) = 3 \\ \frac{\partial u}{\partial x}(t, x = 1) = 0 \end{cases} \quad (5)$$

Implémentation numérique.

Discretisons les variables: spatiale et temporelle:

x : $x_0 = 0, \dots, x_i, \dots, x_{N+1} = L$.

t : $t^0 = 0, \dots, t^n, \dots, t^{M+1} = T$.

Donc

$$\begin{cases} i = 0, 1, 2, \dots, N + 1 \\ n = 0, 1, 2, \dots, M + 1 \\ \Delta x = \frac{L}{N+1} \\ \Delta t = \frac{T}{M+1} \\ u(t_n, x_i) \equiv u_i^n \end{cases} \quad (6)$$

Conditions aux limites :

$$\begin{cases} u_0^n = u_1^n - 3\Delta x \\ u_{N+1}^n = u_N^n \\ n = 1, \dots, M + 1 \end{cases} \quad (7)$$

Conditions initiales :

$$\{ u_i^0 = (x(i) - 1)^3 \quad i = 0, 1, 2, \dots, N + 1 \quad (8)$$

Pour discrétiser l'équation (1) on utilise:

pour $\frac{\partial u}{\partial t}$ la dérivée avancée,

pour $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ la seconde dérivée, centrée.

Obtenir l'équation discrete.

Utilisez les valeurs suivantes:

$$\left\{ \begin{array}{l} L = 1 \\ T = 1 \\ M = 4999 \\ N = 19 \end{array} \right.$$

- **Programme principal**

```
for n=1 : 1+M
for i=2 : N+1
u(n + 1, i) = ...Vouscompletez....
end
u(n + 1, 1) = u(n + 1, 2) - Δx · condition_limite1Neuman(t(n + 1))
u(n + 1, N + 2) = u(n + 1, N + 1) + Δx · condition_limite2Neuman(t(n + 1))
end
```

- 1) Visualisez la fonction $u(x, t)$ aux instants t différents ($t = 0, t = T/2, t = T$)
- 2) Visualisez la surface $u(x, t)$