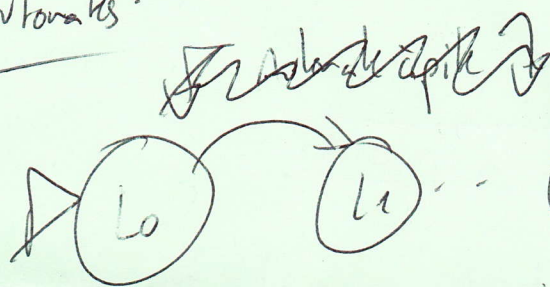


# Théo Lang

## ① Automates:



Finis:  $\{0, 1\}^*$

Déterministe: Tous états  
déterminés.

regles:

Répétition simple  
+, +

Union: |

Cat: e, (, )

Mise en équation:

Chaque état avec équation:  $L_0 = aL_0 + bL_1 + \epsilon$

chemin part état d'arrivée  
↓ ↓  
si état final!

Version d'André: La solution de  $X = BX + C$  est

$X = B^* C$  si  $\epsilon \notin B$

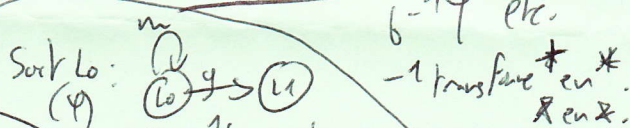
$X = B^+ C$  sinon (si  $B$  est pas état final)

Quelques trucs: Combien toutes les eqs. précédents par avec  $L =$

o On soustrait à gauche chaque elt. de l'alphabet du langage de départ  $P$ .

Si on obtient un nouveau langage, c'est un nouvel état de l'automate. Pour soustraire:  $y^{-1} \phi$

si on retourne sur le même état.



$y^{-1} \phi$   
 $b^{-1} \phi$  etc.  
 $-1$  transference en  $*$ .  
 $X$  en  $*$ .

## ② Grammaires:

- $S \rightarrow bA$
- $S \rightarrow aB$
- $A \rightarrow bAA$
- etc...

- $T = \{a, b\}$  Elts Terminaux
- $N = \{A, B, S\}$  Elts Non-Terminaux
- $S = \text{début}$
- $P = \text{Possibilités}$

- $S \rightarrow AB$
- $S \rightarrow AX$
- $X \rightarrow SB$
- $A \rightarrow a$
- $B \rightarrow b$

## Mise en Chomsky:

Toutes les règles doivent être

$A \rightarrow a$  ou  $A \rightarrow BC$

Pour ce faire:

- ① Ajout des règles  $X \rightarrow \epsilon$  etc
- ② Tout  $X \rightarrow YZW$  devient  $X \rightarrow YV$   
 $V \rightarrow ZW$

## CTT:

Tableau triangulaire avec une chaîne pré-décidée

4	input	1234	1234	1234	1234
3		123	123	123	123
2		12	12	12	12
1		1	1	1	1

Si on existait, donc les cas:  
 $(a_1 a_2(z)) = a_1(a_2(z))$  ou  
 $(a_1 a_2) b$   
 $= A, A1 a$   
etc...

B. pluto

2) Loi de Fick  $j = -D \frac{dn}{dx}$

1) Considérer petite volume compris entre  $x$  et  $x+dx$ .

Changé  $dN = n S dx$  particules.  $dN(t+dt) - dN(t) = \delta N_e - \delta N_s + \delta N_a$

Bilan particules. Il y a apport :

Il entre en  $x$   $\delta N_e = j(x,t) S dx$  part

Il sort en  $x$   $\delta N_s = j(x+dx,t) S dx$  part.

Créat° de  $\delta N_a = \alpha n S dx dt$  part.

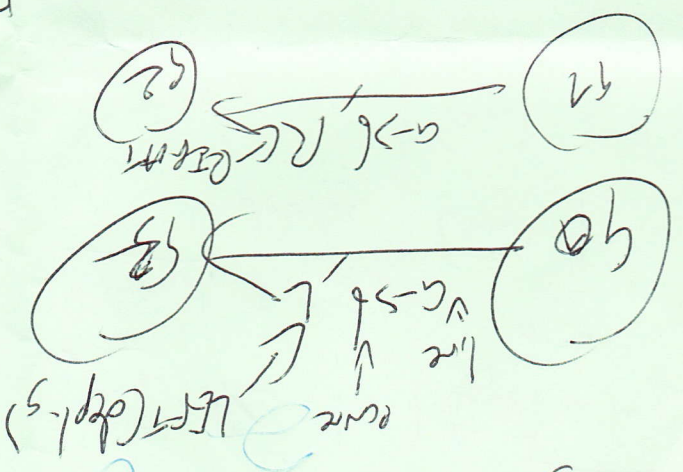
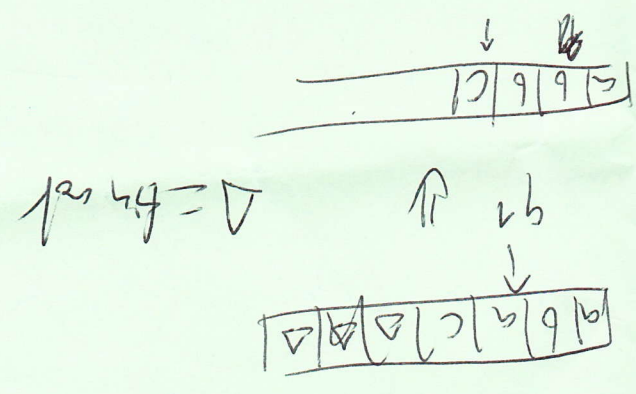
$\Rightarrow \frac{dn}{dt} = -\frac{j}{dx} + \alpha n \Rightarrow \frac{dn}{dt} = D \frac{d^2 n}{dx^2} + \alpha n$

3) On remplace  $n$  par  $n_0(t) \sin \frac{\pi x}{L} \Rightarrow \frac{d}{dt} \left( n_0(t) \sin \frac{\pi x}{L} \right) = D \frac{d^2}{dx^2} \left( n_0(t) \sin \frac{\pi x}{L} \right) + \alpha n_0(t) \sin \frac{\pi x}{L}$

$\Rightarrow \frac{dn_0}{dt} - \left( \alpha - \frac{D \pi^2}{L^2} \right) n_0 = 0$

Solut° divergence si  $\alpha - \frac{D \pi^2}{L^2} > 0 \Rightarrow L > \pi \sqrt{\frac{D}{\alpha}}$  calcul  $L_{max} = \pi \sqrt{\frac{D}{\alpha}}$

On s'arrête si plus de transitions possibles. Met accepté si l'arrêt est dans un état final.



3) (circled)  $\Delta = 4 \times 10^{-4}$